

## Estrazione veloce di basi in $\mathbb{R}^n$

Dato  $V = \text{Span}(v_1, \dots, v_k) \subseteq \mathbb{R}^n$ , si affiancano i vettori colonna in una matrice  $n \times k$  e si riduce a scalini.  $\dim(V)$  è il numero di pivot, e se i pivot sono nelle colonne  $i_1, \dots, i_h$  allora  $\{v_{i_1}, \dots, v_{i_h}\}$  è una base di  $V$ .

Per esempio, se la riduzione a scalini della matrice  $(v_1 \ v_2 \ v_3 \ v_4)$  è  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ , allora  $\{v_1, v_3\}$  è base di  $\text{Span}(v_1, v_2, v_3, v_4)$ .

## Dimostrazione

Sia  $A$  la matrice tale che  $A^i = v_i$ , e  $A'$  una sua riduzione a scalini.

$$\dim(V) = \text{rk}(A) = \#\text{pivot in } A'.$$

Eliminiamo da  $A'$  le colonne senza pivot: la matrice che si ottiene ha lo stesso rango di  $A$ . Riapplicando al contrario le mosse di Gauss utilizzate per la riduzione, a partire da questa matrice si può arrivare a  $A''$  con  $A''^j = v_{i_j}$ . Le colonne di  $A''$  sono una base di  $V$ : infatti sono  $\dim(V)$  e sono linearmente indipendenti perché eliminandone una qualsiasi il rango della matrice diminuisce.